

## PARTIE 1 : LE PONT DE MESURE



Q35 - Fonctionnement linéaire car présence d'une boucle de contre-réaction sur l'entrée inverseuse.

$$Q36 - \underline{\text{Théorème de Millman}}: V^- = \frac{\frac{U_0}{R_0} + \frac{U_1}{R_0}}{\frac{1}{R_0} + \frac{1}{R_0}} \Rightarrow V^- = \frac{\frac{U_0 + U_1}{R_0}}{\frac{2}{R_0}} \Rightarrow V^- = \frac{U_0 + U_1}{2}$$

$$Q37 - \underline{\text{Diviseur de tension}}: V^+ = \frac{R_0 + \Delta R}{R_0 + R_0 + \Delta R} \cdot U_0 \Rightarrow V^+ = \frac{R_0 + \Delta R}{2.R_0 + \Delta R} \cdot U_0$$

$$\begin{aligned} Q38 - \text{En fonctionnement linéaire : } V^- &= V^+ \Rightarrow \frac{U_0 + U_1}{2} = \frac{R_0 + \Delta R}{2.R_0 + \Delta R} \cdot U_0 \\ &\Rightarrow \frac{U_1}{2} = \frac{R_0 + \Delta R}{2.R_0 + \Delta R} \cdot U_0 - \frac{U_0}{2} \\ &\Rightarrow U_1 = 2.U_0 \cdot \left[ \frac{R_0 + \Delta R}{2.R_0 + \Delta R} - \frac{1}{2} \right] \\ &\Rightarrow U_1 = 2.U_0 \cdot \left[ \frac{2.(R_0 + \Delta R)}{2.(2.R_0 + \Delta R)} - \frac{2.R_0 + \Delta R}{2.(2.R_0 + \Delta R)} \right] \\ &\Rightarrow U_1 = 2.U_0 \cdot \left[ \frac{2.(R_0 + \Delta R) - 2.R_0 - \Delta R}{2.(2.R_0 + \Delta R)} \right] \\ &\Rightarrow U_1 = 2.U_0 \cdot \left[ \frac{2.R_0 + 2.\Delta R - 2.R_0 - \Delta R}{2.(2.R_0 + \Delta R)} \right] \\ &\Rightarrow U_1 = U_0 \cdot \frac{\Delta R}{2.R_0 + \Delta R} \end{aligned}$$

Q39 - La caractéristique n'est pas une droite. L'équation correspondante ne peut donc être affine  $\Rightarrow U_1 \neq a.\Delta R + b$

## PARTIE 2 : LINÉARISATION DE LA RÉPONSE

$$Q40 - U_X = U_2 \text{ et } U_Y = U_1 \Rightarrow U_{XY} = k.U_1.U_2$$

$$Q41 - \underline{\text{Théorème de Millman}}: V^- = \frac{\frac{U_1}{R} + \frac{U_{XY}}{R} + \frac{U_2}{R}}{\frac{1}{R} + \frac{1}{R} + \frac{1}{R}} = \frac{\frac{U_1 + U_{XY} + U_2}{R}}{\frac{3}{R}} = \frac{U_1 + U_{XY} + U_2}{3}$$

$$Q42 - V^+ = 0$$

$\Rightarrow V^- = 0$  (fonctionnement linéaire en raison de la présence d'une boucle de contre-réaction sur l'entrée inverseuse)  
 $\Rightarrow U_1 + U_{XY} + U_2 = 0 \Rightarrow U_2 = -U_{XY} - U_1 = -(U_{XY} + U_1)$

$$\begin{aligned} Q43 - \Rightarrow U_2 &= -(k.U_1.U_2 + U_1) \Rightarrow U_2 + k.U_1.U_2 = -U_1 \\ &\Rightarrow U_2 \cdot (1 + k.U_1) = -U_1 \\ &\Rightarrow U_2 = \frac{-U_1}{1 + k.U_1} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} Q44 - U_2 &= \frac{-U_1}{1 + k.U_1} = \frac{\frac{-U_0.\Delta R}{2.R_0 + \Delta R}}{1 + k.U_0 \cdot \frac{\Delta R}{2.R_0 + \Delta R}} = \frac{\frac{-U_0.\Delta R}{2.R_0 + \Delta R}}{\frac{2.R_0 + \Delta R}{2.R_0 + \Delta R} + \frac{k.U_0.\Delta R}{2.R_0 + \Delta R}} = \frac{\frac{-U_0.\Delta R}{2.R_0 + \Delta R}}{\frac{2.R_0 + \Delta R + k.U_0.\Delta R}{2.R_0 + \Delta R}} = \frac{-U_0.\Delta R}{2.R_0 + \Delta R + k.U_0 \cdot \Delta R} \\ &\Rightarrow U_2 = \frac{-U_0.\Delta R}{2.R_0 + \Delta R \cdot (1 + k.U_0)} \end{aligned}$$

Q45 - La fonction  $U_2(\Delta R)$  devient linéaire lorsque :  $1 + k.U_0 = 0$  c'est-à-dire lorsque  $k.U_0 = -1$

$$Q46 - U_0 = \frac{-1}{k} = \frac{-1}{0,10} = -10 \text{ V}$$

$$Q47 - U_2 = 7,25 \cdot 10^{-2} \cdot \Delta R \Rightarrow \Delta R = \frac{U_2}{7,25 \cdot 10^{-2}} = \frac{8,0}{7,25 \cdot 10^{-2}} = 110 \Omega$$

Q48 - Par lecture graphique sur la courbe (figure 7), on obtient :  $P = 6,1 \text{ mbar}$

## PARTIE 3 : LE MULTIPLICATEUR

Q49 -  $V_{X2} = V_{Y2} = V_{Z2} = 0$       (*les bornes sont reliées à la masse*)

Q50 -  $V_{out} = V_{Z1}$        $V_1 = V_{X1}$        $V_2 = V_{Y1}$

$$\begin{aligned} \text{Q51 - } V_{out} &= A \cdot \left[ \left( \frac{(V_1-0) \cdot (V_2-0)}{SF} \right) - (V_{out} - 0) \right] = A \cdot \left( \frac{V_1 \cdot V_2}{SF} - V_{out} \right) \\ &\Rightarrow V_{out} + A \cdot V_{out} = A \cdot \frac{V_1 \cdot V_2}{SF} \\ &\Rightarrow V_{out} \cdot (1 + A) = A \cdot \frac{V_1 \cdot V_2}{SF} \\ &\Rightarrow V_{out} = \frac{A}{1+A} \cdot \frac{V_1 \cdot V_2}{SF} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{Q52 - } A >> 1 &\Rightarrow A + 1 \approx A &\Rightarrow V_{out} &\approx \frac{A}{A} \cdot \frac{V_1 \cdot V_2}{SF} \\ &\Rightarrow V_{out} &\approx \frac{V_1 \cdot V_2}{SF} \\ &\Rightarrow V_{out} &\approx k \cdot V_1 \cdot V_2 &\text{avec } k = \frac{1}{SF} \end{aligned}$$

Q53 - Si SF = 10 V alors k = 0,10 V<sup>-1</sup>

## PARTIE 4 : LE FILTRAGE

Q54 - Graphiquement, on obtient :  $f_0 = 450 \text{ kHz}$  et  $G_{\max} = 14 \text{ dB}$   
 $\Rightarrow T = 10^{14/20} = 5,0$   
 $T > 1 \rightarrow$  Filtrage actif avec amplification du signal d'un facteur 5

Q55 - A -3 dB, c'est-à-dire si G = 11 dB, on lit, sur la courbe de gain :  $f_{C1} = 406 \text{ kHz}$  et  $f_{C2} = 496 \text{ kHz}$   
 $\rightarrow$  Bande passante :  $\Delta f = f_{C2} - f_{C1} = 90 \text{ kHz}$

Q56 -  $Q_0 = \frac{f_0}{\Delta f} = \frac{450\,000}{90\,000} = 5,0 \rightarrow$  le filtre est donc sélectif

Q57 - Si  $f = f_0 \Rightarrow \frac{f_0}{f} = \frac{f}{f_0} = 1 \Rightarrow \underline{T} = -A_0$

Module :  $|\underline{T}| = T = A_0 \Rightarrow A_0 = 5,0$

Q58 -  $A_0 = \frac{R_2}{R_1} \Rightarrow R_1 = \frac{R_2}{A_0} = \frac{5000}{5,0} = 1000 \Omega = 1,0 \text{ k}\Omega$

$$\begin{aligned} f_0 &= \frac{1}{2\pi\sqrt{L \cdot C}} \Rightarrow L \cdot C = \frac{1}{(2\pi f_0)^2} \\ &\Rightarrow L = \frac{1}{C \cdot (2\pi f_0)^2} = \frac{1}{0,35 \cdot 10^{-9} \times (2\pi \times 450 \cdot 10^3)^2} = 360 \mu\text{H} \end{aligned}$$

On vérifie avec  $Q_0 = R_2 \cdot \sqrt{\frac{C}{L}} = 5000 \times \sqrt{\frac{0,35 \cdot 10^{-9}}{360 \cdot 10^{-6}}} \approx 5,0$